

MATEMATICKÝ MODEL RENÁLNÍ CLEARENCE

Věra Reitschlägerová

katedra interního lékařství, Institut pro další vzdělávání lékařů
a farmaceutů v Praze

Renální clearencí rozumíme "očišťování" krve ledvinami. Udává množství krve, které se očistí ledvinami od sledované látky za jednotku času, nejčastěji 1 minutu. Je tedy jakýmsi měřítkem funkce ledvin.

Prakticky se měření provádí tak, že se do žíly injekčně vpraví určité množství sledované látky / Na, K, urea a pod./. V určitých časových intervalech se odebírá krev a zjišťuje se v ní koncentrace této látky.

Je známo, že úbytek koncentrace látky v závislosti na čase je přímo úměrný hodnotě koncentrace

$$-\frac{dC}{dt} = -kC_t$$

Řešením této diferenciální rovnice je, za počáteční podmínky, že v čase $t=0$ je koncentrace C_0

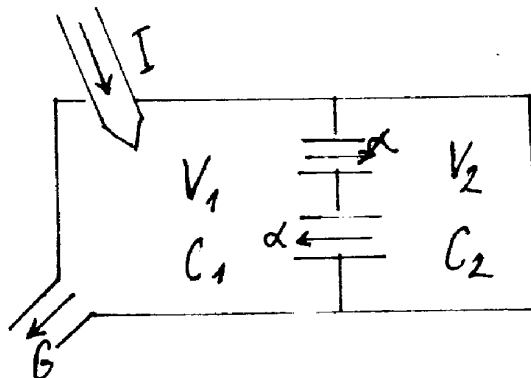
$$C_t = C_0 \exp / -kt /$$

Její logaritmováním získáme rovnici

$\ln C_t = \ln C_0 - kt$, což je ze statistického hlediska lineární regresní rovnice.

Tento matematický model bychom mohli použít, kdyby látka vpravená do krve zůstala pouze v cévách. Avšak injikujeme-li nějakou látku intravenózně, rozptyluje se nejdříve v cirkulujícím objemu krve a podle svých vlastností proniká různě intenzivně kapilárními membránami do tkáňového moku a dále do nitra buněk. Musíme tedy použít t.zv. dvoukompartmentový model.

Celou situaci si můžeme schématicky zobrazit následujícím způsobem



Distribuční prostor, do kterého injikujeme látku a ve kterém pak měříme renální clearenci G si označíme V_1 , distribuční prostor, do kterého látka proniká V_2 . Mezikompartmentovou clearenci si označíme α . I nechť je množství injikované látky do prostoru V_1 v čase $t = 0$. C_1 je koncentrace látky v distribučním prostoru V_1 a C_2 je koncentrace látky v distribučním prostoru V_2 .

Relativní rychlost eliminace látky z prostoru V_1 závisí na G , α , a koncentracích C_1 a C_2 .

Množství látky v prostoru V_1 je M . Odtud $C_1 = \frac{dC_1}{V_1} \dots$
 Relativní rychlost eliminace je

$$\frac{dM}{dt} = V_1 \frac{dC_1}{dt} \dots$$

Odtud

$$V_1 \frac{dC_1}{dt} = -G C_1 - \alpha (C_1 - C_2) \quad / 1 /$$

Množství injikované látky lze vyjádřit rovnicí

$$I = C_1 V_1 + C_2 V_2 + L_t, \quad / 2 /$$

kde L_t je součin renální clearance a součtu koncentrací látky v kompartmentu V_1 v každém časovém okamžiku

$$L_t = G \cdot \int_0^t C_1 dt \quad / 3 /$$

Dosažením rovnice / 3 / do rovnice / 2 / získáme vyjádření pro C_2 , které pak dosadíme do rovnice / 1 /.

$$V_1 \frac{dC_1}{dt} = -G \cdot C_1 - \alpha C_1 + \frac{\alpha I}{V_2} - \frac{\alpha C_1 V_1}{V_2} - \frac{\alpha G \int_0^t C_1 dt}{V_2} \quad / 4 /$$

Rovnici / 4 / zderivujeme podle času, celou pak podělíme V_1 a upravíme

$$\frac{d^2 C_1}{dt^2} + \frac{dC_1}{dt} \left(\frac{G + \alpha}{V_1} + \frac{\alpha}{V_2} \right) + \frac{\alpha G C_1}{V_1 V_2} = 0 \quad / 5 /$$

Získali jsme lineární diferenciální rovnici II. řádu s konstantními koeficienty, která má obecné řešení

$$C_1 = A e^{-p_1 t} + B e^{-p_2 t}, \quad / 6 /$$

kde

$$p_1 p_2 = \frac{\alpha G}{V_1 V_2} \quad / 7 /$$

a

$$p_1 + p_2 = \frac{G + \alpha}{V_1} + \frac{\alpha}{V_2} \quad / 8 /$$

Počáteční podmínky jsou

v čase $t = 0$

$$C_1 = C_0 = \frac{I}{V_1}$$

$$C_2 = 0$$

Dosažením počáteční podmínky do rovnice / 6 / obdržíme

$$C_0 = A + B = \frac{I}{V_1}, \quad \text{odtud} \quad V_1 = \frac{I}{A + B}$$

Rovnice / 6 / je nelineární regresní rovnice s regresními koeficienty A, B, p_1

a p_2 , které odhadujeme metodou nejmenších čtverců. Pomocí těchto koeficientů a výše uvedených rovnic můžeme spočítat všechny potřebné veličiny.

Derivujeme-li rovnici / 6 / podle t v $t = 0$ a použijeme-li druhé počáteční podmínky v rovnici / 1 / za použití rovnice / 5 / a / 7 / obdržíme

$$A p_1 + B p_2 = (A + B) \left(p_1 + p_2 - \frac{\alpha}{v_2} \right)$$

odtud

$$\frac{\alpha}{v_2} = p_1 + p_2 - \frac{A p_1 + B p_2}{A + B}$$

Z rovnice / 7 /

$$G = \frac{p_1 p_2 (I / A + B)}{\frac{\alpha}{v_2}}$$

Z předcházejících dvou výrazů stanovíme

$$G = \frac{p_1 p_2 I}{A p_2 + B p_1}$$

Odtud již snadno odvodíme

$$v_2 = \frac{G}{p_1 p_2 v_1} \quad a$$

$$\alpha = v_1 \frac{A p_1 + B p_2}{A + B} - G$$